

マルチコプタを利用した手取川流域調査

■目標:

マルチコプタの自律飛行制御技術を利用して多様な地形の手取川流域を空中から撮影し、地域の観光や教育などに対して貢献する。

■技術課題:

地形によって風向風速が変化する飛行空域に対し、地形や天候から状況を判断する能力や、安定した飛行可能な制御技術を確立する

■対象エリア:

霊峰白山から流れる手取川が作り出した白山手取川ジオパークの風光明媚な地形

■事業計画

4月～6月 調査地域選定、運用条件、仕様検討
7月～9月 設計・部品発注・製作・飛行試験
10月～1月 調査飛行(秋冬:紅葉や雪景色など)

■活動場所:

八束穂キャンパス74号館107室

■活動時間:

週2~3回、要相談

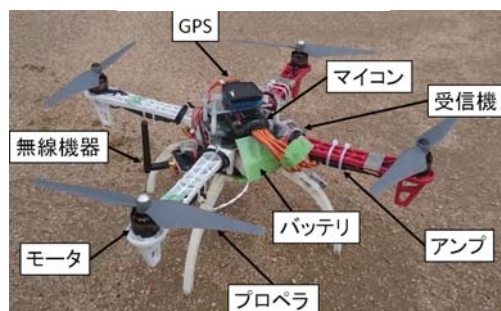
■活動内容:

マルチコプタの設計・製作・飛行実証
・空中撮影・飛行シミュレーションなど

■募集: 2名(学部1~3年次生)



マルチコプタ



プロジェクトメンバー

主担当: 赤坂剛史講師(航空システム工学科) 連絡先 akasaka@neptune.kanazawa-it.ac.jp

副担当: 佐々木大輔准教授(航空システム工学科)、竹井義法教授(ロボティクス学科)、
土居隆宏准教授(同)、平澤一樹講師(同)、河合宏之准教授(同)、
十河憲夫教授(機械工学科)

事務担当: 川本拓見、林学(連携推進室)